

section label normalsize
B I T U
f(x) x^2 $\frac{x}{y}$ \sqrt{x}
left (right)

Open File
 /home/jose/Criptografia/elipticas/
 completos
 cproyec.tex
 curva.tex
 equiv.tex
 fschoof.tex
 grupo.tex
 id.tex
 index.tex
 kfinit.tex
 logelip.tex
 mismo.tex
 multiplos.tex
 opuesto.tex
 sistemas.tex
 suma.tex
 testprim.tex
 ISO 8859-15

```

%
% CALCULOS EN COORDENADAS PROYECTIVAS
%

\subsection{Cálculos en Coordenadas Proyectivas}\label{sec:Proyectivas}

Uno de los mayores inconvenientes que tiene la suma de puntos en curvas elípticas es el cálculo de inversos modulares, el cual requiere más tiempo de cómputo que las sumas y multiplicaciones modulares. Chudnovsky y Chudnovsky propusieron un método para sumar puntos de curvas elípticas, sin necesidad de realizar inversiones modulares, mediante coordenadas proyectivas.

Lo primero que tenemos que hacer es transformar la ecuación que define la curva elíptica mediante el cambio de las coordenadas afines  $(x,y)$  a las coordenadas proyectivas  $(x',y',z')$  definido por:
\begin{displaymath}
(x,y) \longmapsto (x',y')=(x'/z'^2,y'/z'^3)
\end{displaymath}
con  $z' \in \mathbb{F}_q$ . La ecuación de la curva en coordenadas proyectivas será:
\begin{displaymath}
y'^2=x'^3+a \cdot z'^4 \cdot x' +b \cdot z'^6
\end{displaymath}

Tenemos que cada punto  $(x,y)$  de la curva original, en coordenadas afines, tiene múltiples representaciones en coordenadas proyectivas  $(x',y',z')$  dependiendo del valor que tome  $z'$ . Una representación trivial del punto  $(x,y)$ , en coordenadas afines, a coordenadas proyectivas es  $(x,y,1)$ . Cada punto en coordenadas proyectivas sólo tiene una única representación en coordenadas afines.

Sean  $P_1=(x_1,y_1)$ ,  $P_2=(x_2,y_2)$  dos puntos de la curva en coordenadas afines y sea  $P_3=(x_3,y_3)$  su suma en coordenadas afines también. Sean  $P_1'=(x_1',y_1',z_1')$  y  $P_2'=(x_2',y_2',z_2')$  dos de las
  
```

Log & Messages Output Konsole